

## 反射テスト ベクトル 空間 ベクトル方程式 平面 01

1. 3次元空間 ( $xyz$  空間) において, 次の平面を表す方程式を求めよ. ベクトル方程式の場合, 動点  $P$ , その位置ベクトルを  $\vec{p}$ , 変数は実数  $s, t$  を用いてよい.  
(  $S$  級 1 分 35 秒,  $A$  級 2 分 30 秒,  $B$  級 4 分,  $C$  級 6 分 )
- (1)  $A(1, 0, 0)$ ,  $B(1, 2, 0)$  のときの平面  $OAB$ .                      (2)  $A(1, 0, 0)$ ,  $B(2, 1, 0)$ ,  $C(0, 0, 1)$  のときの平面  $ABC$ .

- (3)  $A(0, -1, 1)$  を通り, 法線ベクトル  $(1, 0, -1)$  の平面.

2. 3次元空間 ( $xyz$  空間) において, 次の平面を表す方程式を求めよ. ベクトル方程式の場合, 動点  $P$ , その位置ベクトルを  $\vec{p}$ , 変数は実数  $s, t$  を用いてよい.  
(  $S$  級 1 分 35 秒,  $A$  級 2 分 30 秒,  $B$  級 4 分,  $C$  級 6 分 )

(1)  $A(1, 1, 2)$ ,  $B(-1, 2, -1)$  のときの平面  $OAB$ .

(2)  $A(0, 1, 3)$ ,  $B(0, 2, -1)$ ,  $C(1, 0, -1)$  のときの平面  $ABC$ .

(3)  $A(2, -1, 4)$  を通り, 法線ベクトル  $(1, -1, -1)$  の平面.

# 反射テスト ベクトル 空間 ベクトル方程式 平面 01 解答解説

1. 3次元空間 ( $xyz$  空間) において, 次の平面を表す方程式を求めよ. ベクトル方程式の場合, 動点  $P$ , その位置ベクトルを  $\vec{p}$ , 変数は実数  $s, t$  を用いてよい. (S 級 1 分 35 秒, A 級 2 分 30 秒, B 級 4 分, C 級 6 分)

## ★平面のベクトル方程式

3次元空間において3点を通る平面は1つしかない. 3点  $A, B, C$  の位置ベクトルが  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  のとき, この3点を作る平面上の動点  $P$  は実数  $s, t, u$  を用いて, 次のように表される.

$$\vec{OP} = s\vec{a} + t\vec{b} + u\vec{c} \text{ かつ } s + t + u = 1$$

$u$  を消去して,

$$\vec{OP} = s\vec{a} + t\vec{b} + (1 - s - t)\vec{c}$$

としてもいい. 点  $P$  の位置ベクトルを  $\vec{p}$  とすれば, 次の方程式も同値である.

$$\vec{AP} = s\vec{AB} + t\vec{AC} \Leftrightarrow \vec{p} - \vec{a} = s(\vec{b} - \vec{a}) + t(\vec{c} - \vec{a}) \Leftrightarrow \vec{p} = (1 - s - t)\vec{a} + s\vec{b} + t\vec{c}$$

- (1)  $A(1, 0, 0), B(1, 2, 0)$  のときの平面  $OAB$ .

- (2)  $A(1, 0, 0), B(2, 1, 0), C(0, 0, 1)$  のときの平面  $ABC$ .

実数  $s, t$  に対して, 平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\vec{OP} = s\vec{OA} + t\vec{OB}$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = s(1, 0, 0) + t(1, 2, 0)$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = (s + t, 2t, 0)$$

実数  $s, t$  に対して, 平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\vec{OP} = s\vec{OA} + t\vec{OB} + (1 - s - t)\vec{OC}$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = s(1, 0, 0) + t(2, 1, 0) + (1 - s - t)(0, 0, 1)$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = (s + 2t, t, 1 - s - t)$$

☆答えの表記はいろいろある.

$$\vec{AP} = s\vec{AO} + t\vec{AB}$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} - \vec{a} = -s\vec{a} + t(\vec{b} - \vec{a})$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = (1 - s - t)\vec{a} + t\vec{b}$$

$$\Leftrightarrow \vec{p} = (1 - s, 2t, 0)$$

他にも,  $\vec{p} = (s, t, 0)$  や  $z = 0$  も正解である.

- (3)  $A(0, -1, 1)$  を通り, 法線ベクトル  $(1, 0, -1)$  の平面.

★法線ベクトル … 平面に垂直なベクトル.

この平面上の点  $P(x, y, z)$  を定めると,  
平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\vec{AP} \cdot (1, 0, -1) = 0$$

$$\Leftrightarrow (\vec{OP} - \vec{OA}) \cdot (1, 0, -1) = 0$$

$$\Leftrightarrow (x, y + 1, z - 1) \cdot (1, 0, -1) = 0$$

$$\Leftrightarrow x - (z - 1) = 0$$

$$\Leftrightarrow \mathbf{x - z + 1 = 0}$$

☆3元の1次方程式は3次元空間の平面を表す.

2. 3次元空間 ( $xyz$  空間) において, 次の平面を表す方程式を求めよ. ベクトル方程式の場合, 動点  $P$ , その位置ベクトルを  $\vec{p}$ , 変数は実数  $s, t$  を用いてよい.  
(  $S$  級 1 分 35 秒,  $A$  級 2 分 30 秒,  $B$  級 4 分,  $C$  級 6 分 )

(1)  $A(1, 1, 2), B(-1, 2, -1)$  のときの平面  $OAB$ .

(2)  $A(0, 1, 3), B(0, 2, -1), C(1, 0, -1)$  のときの平面  $ABC$ .

実数  $s, t$  に対して, 平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\begin{aligned}\vec{OP} &= s\vec{OA} + t\vec{OB} \\ \Leftrightarrow \vec{p} &= s(1, 1, 2) + t(-1, 2, -1) \\ \Leftrightarrow \vec{p} &= (s - t, s + 2t, 2s - t)\end{aligned}$$

実数  $s, t$  に対して, 平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\begin{aligned}\vec{OP} &= s\vec{OA} + t\vec{OB} + (1 - s - t)\vec{OC} \\ \Leftrightarrow \vec{p} &= s(0, 1, 3) + t(0, 2, -1) + (1 - s - t)(1, 0, -1) \\ \Leftrightarrow \vec{p} &= (1 - s - t, s + 2t, 4s - 1)\end{aligned}$$

(3)  $A(2, -1, 4)$  を通り, 法線ベクトル  $(1, -1, -1)$  の平面.

★法線ベクトル … 平面に垂直なベクトル.

この平面上の点  $P(x, y, z)$  を定めると,  
平面上の点  $P$  を表すベクトル方程式は,

$$\begin{aligned}\vec{AP} \cdot (1, -1, -1) &= 0 \\ \Leftrightarrow (\vec{OP} - \vec{OA}) \cdot (1, -1, -1) &= 0 \\ \Leftrightarrow (x - 2, y + 1, z - 4) \cdot (1, -1, -1) &= 0 \\ \Leftrightarrow x - 2 - (y + 1) - (z - 4) &= 0 \\ \Leftrightarrow x - y - z + 1 &= 0\end{aligned}$$

☆ 3 元の 1 次方程式は 3 次元空間の平面を表す.